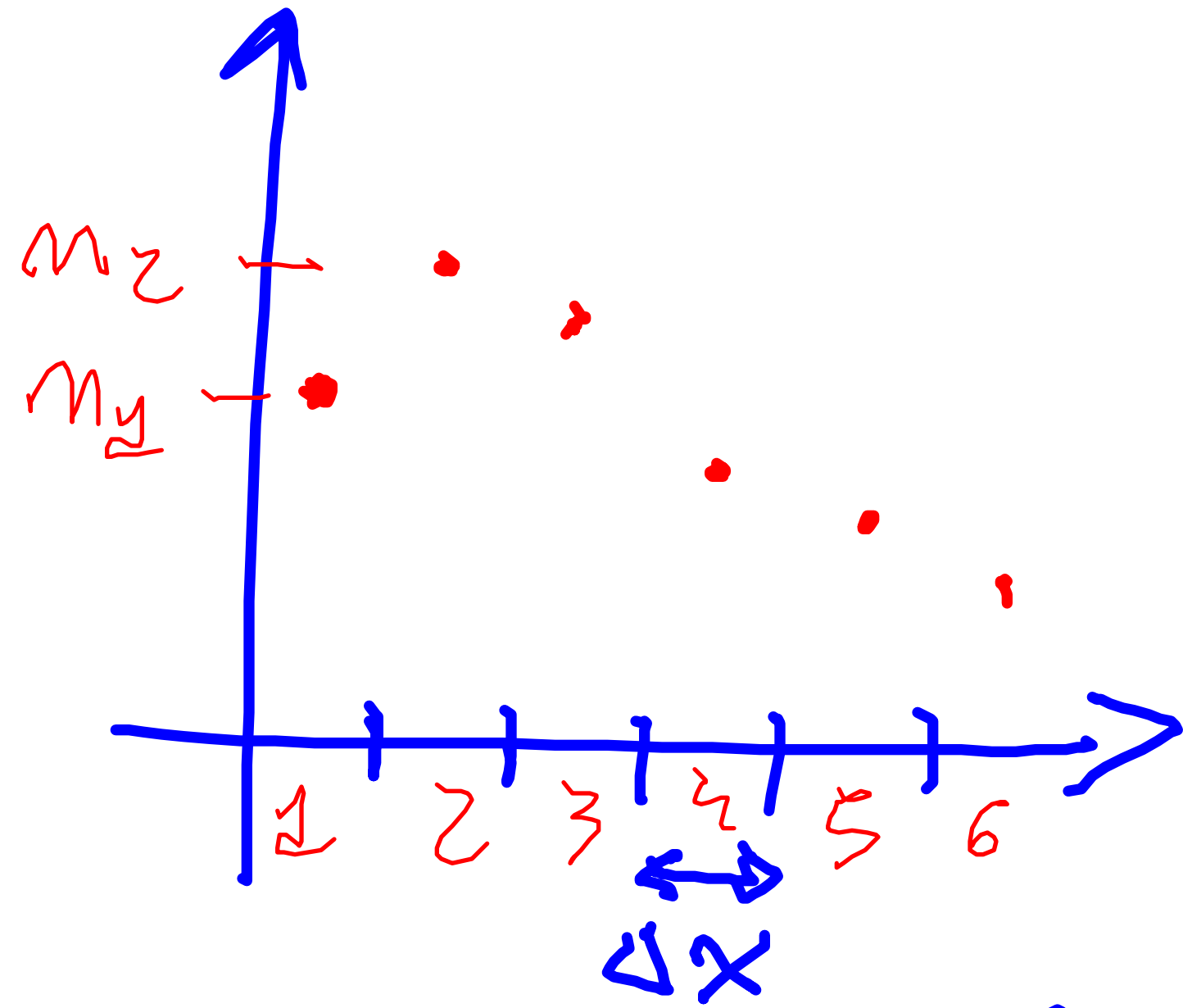


# Densità di probabilità

$$F_k = \text{frequenza di un evento } k \\ = \frac{n_k}{N}$$



$$p_k = \text{densità di probabilità} \\ = \frac{F_k}{\Delta x}$$

in continuo  
 $\Delta x \rightarrow 0$

$$P(a \leq x \leq b) = \int_a^b p(x) dx$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} p(x) dx = 1$$

# Densità di probabilità

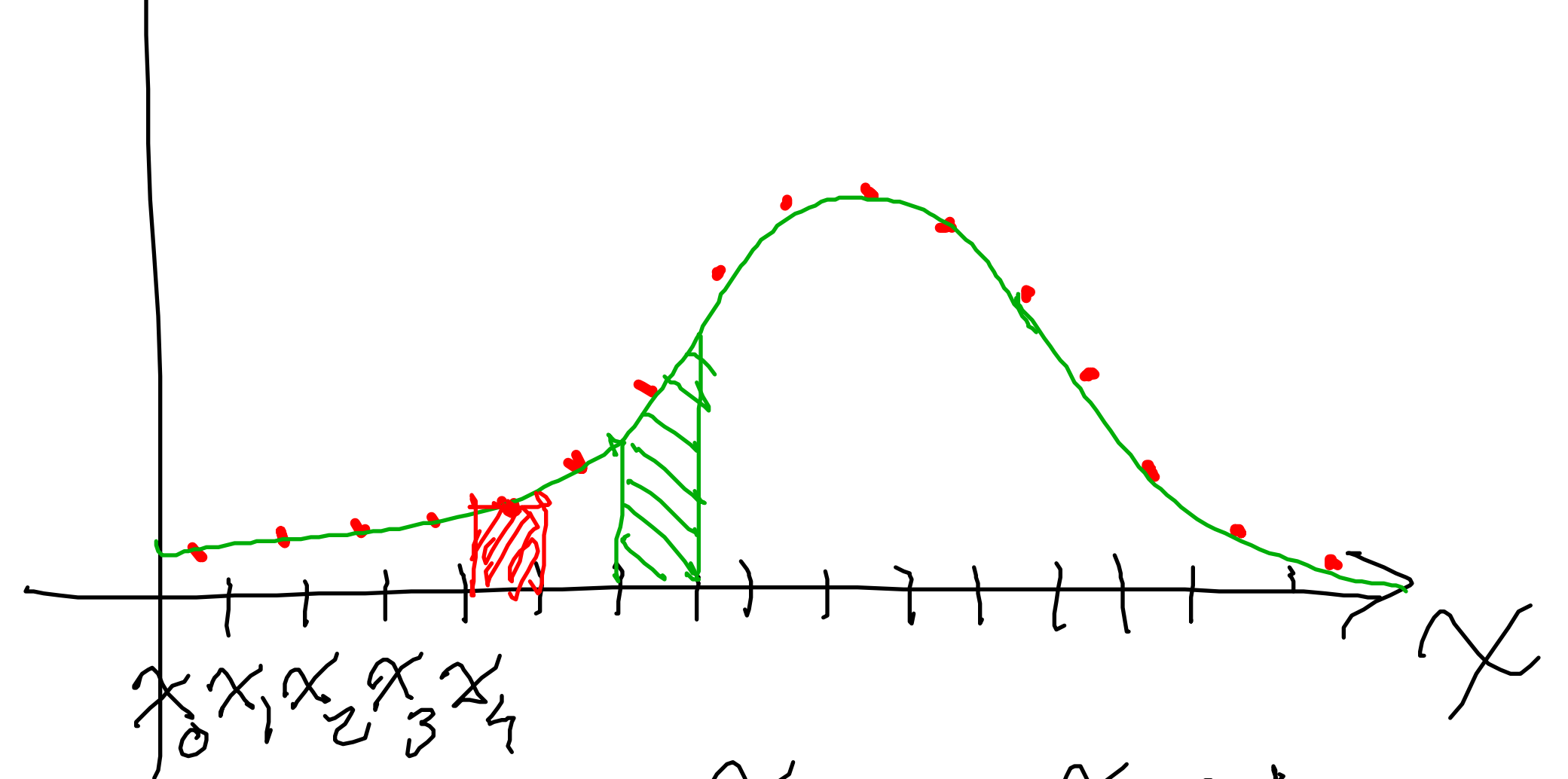
## GAUSSIANA

$$f(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\bar{x})^2}{2\sigma^2}}$$
$$G(x) \rightarrow \frac{1}{\sqrt{n}} \frac{1}{\sqrt{2\sigma^2}} e^{-\frac{(x-\bar{x})^2}{2\sigma^2}}$$

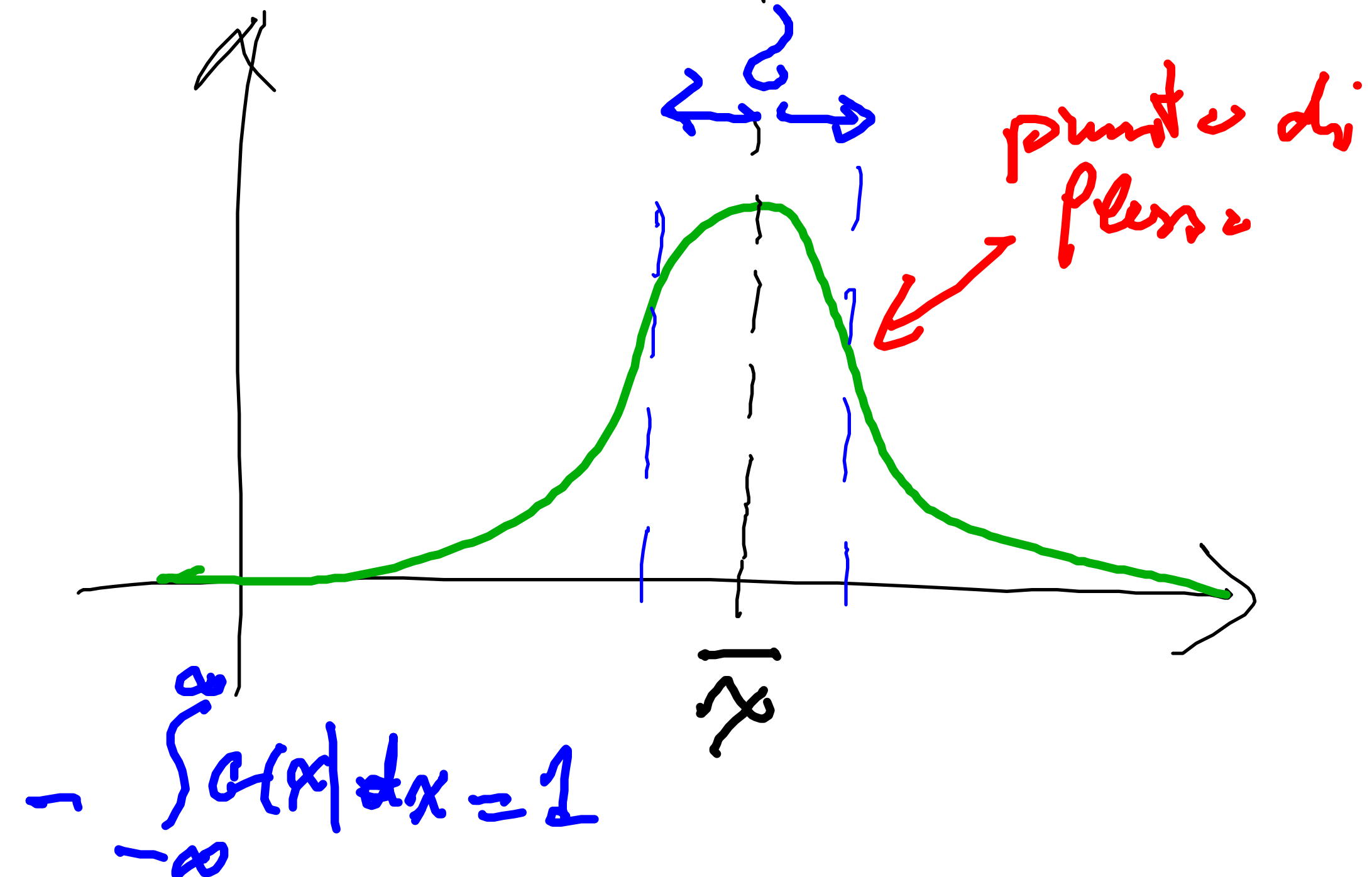
## Curva a campana

- centrata su  $\bar{x}$
- simmetrica rispetto a  $\bar{x}$
- $\sigma$  deviazione standard
- $\sigma^2 = \text{Var}(X)$  - è sempre  $> 0$

misura  $\rightarrow$  discreta  
modello  $\rightarrow$  continuo



$$x_{m+1} = x_m + \Delta x$$

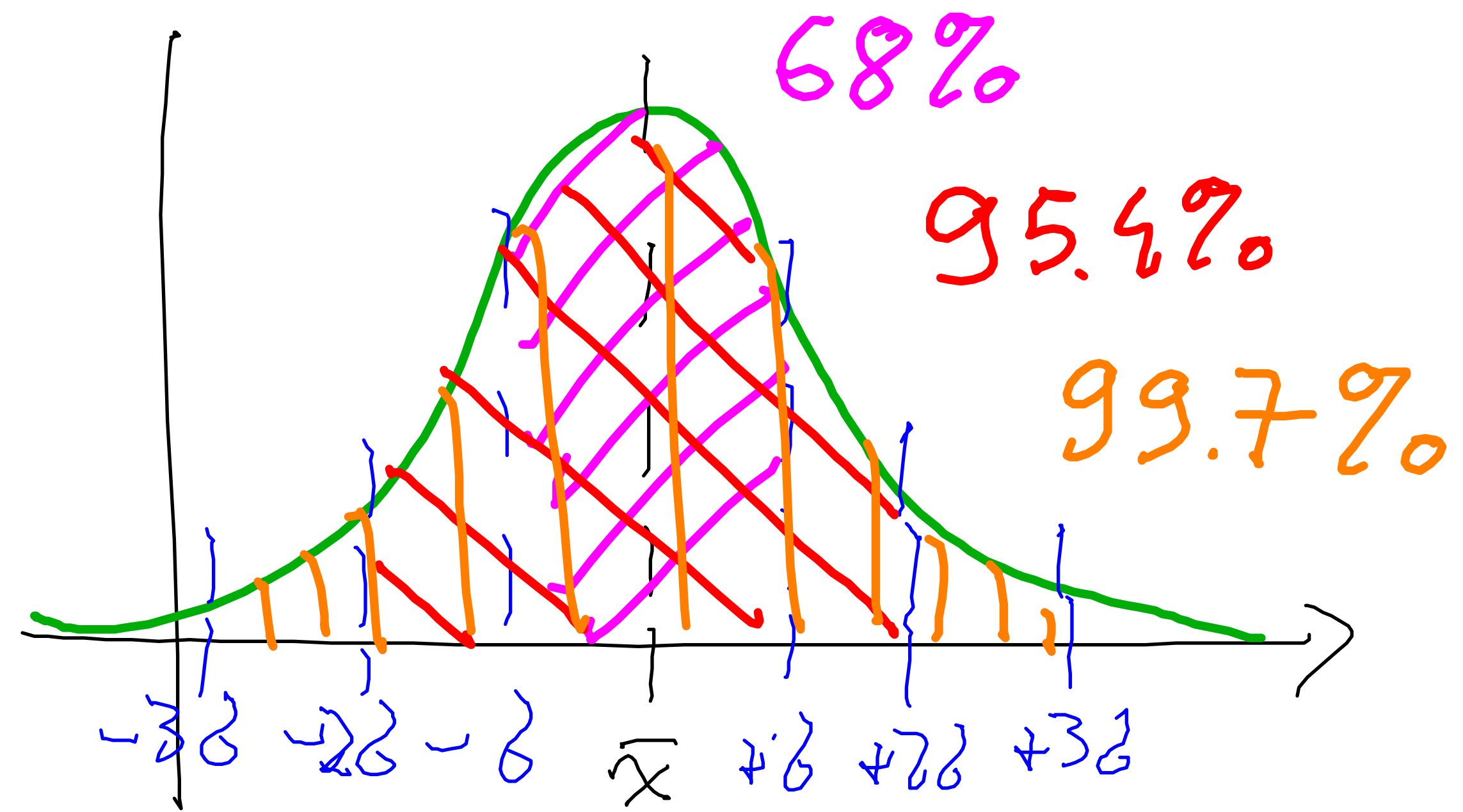


# Devonita' di predalvilita'

$$P(\bar{x} - \sigma \leq x \leq \bar{x} + \sigma) = 68\%$$

$$P(\bar{x} - 2\sigma \leq x \leq \bar{x} + 2\sigma) = 95.4\%$$

$$P(\bar{x} - 3\sigma \leq x \leq \bar{x} + 3\sigma) = 99.7\%$$



$$X = \bar{x} \pm \sigma$$

misura migliore stima

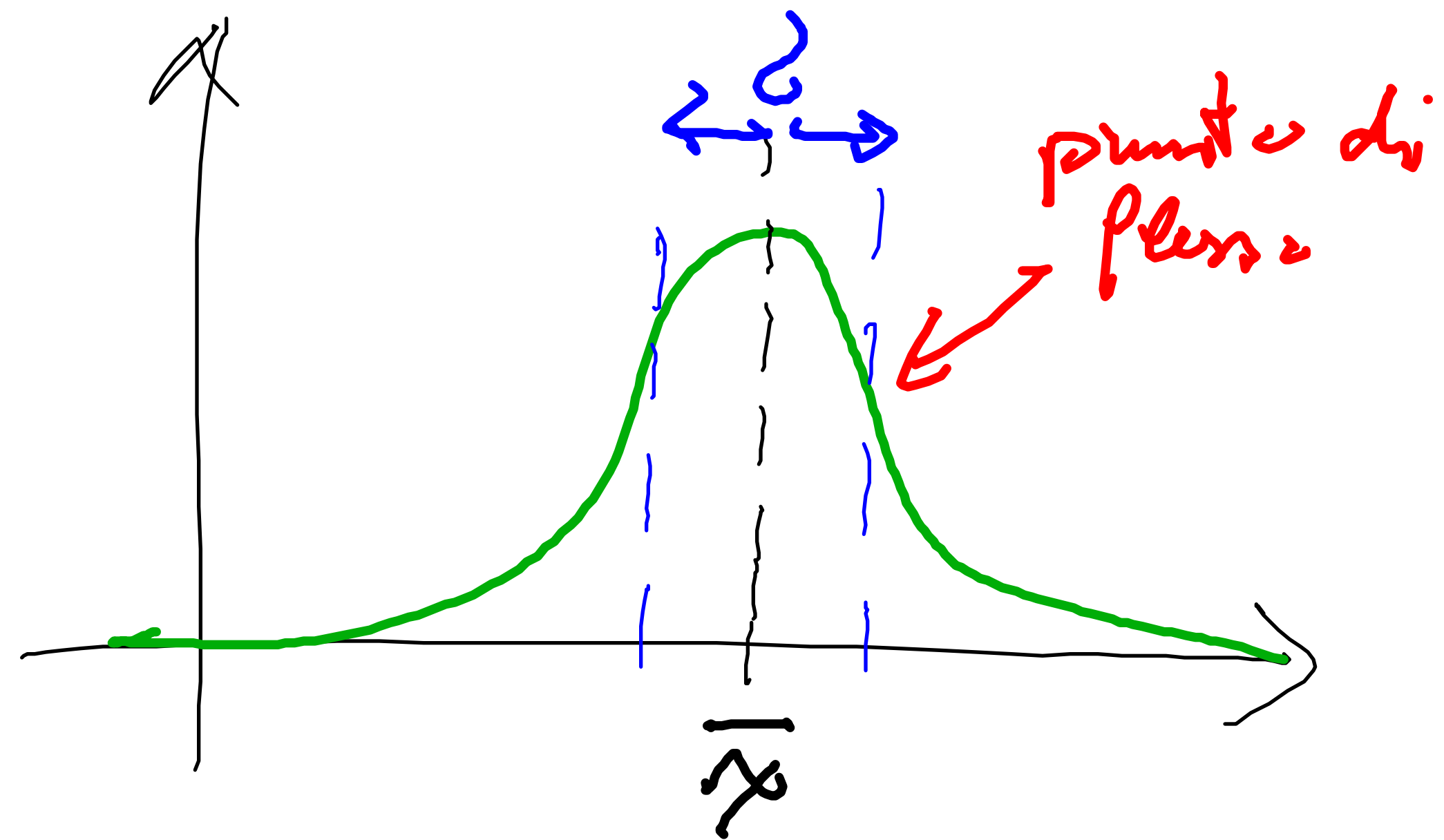
$$\pm 2\sigma$$

$$\pm 3\sigma$$

→ 68%

→ 95.4%

→ 99.7%



LIVELLO DI CONFIDENZA

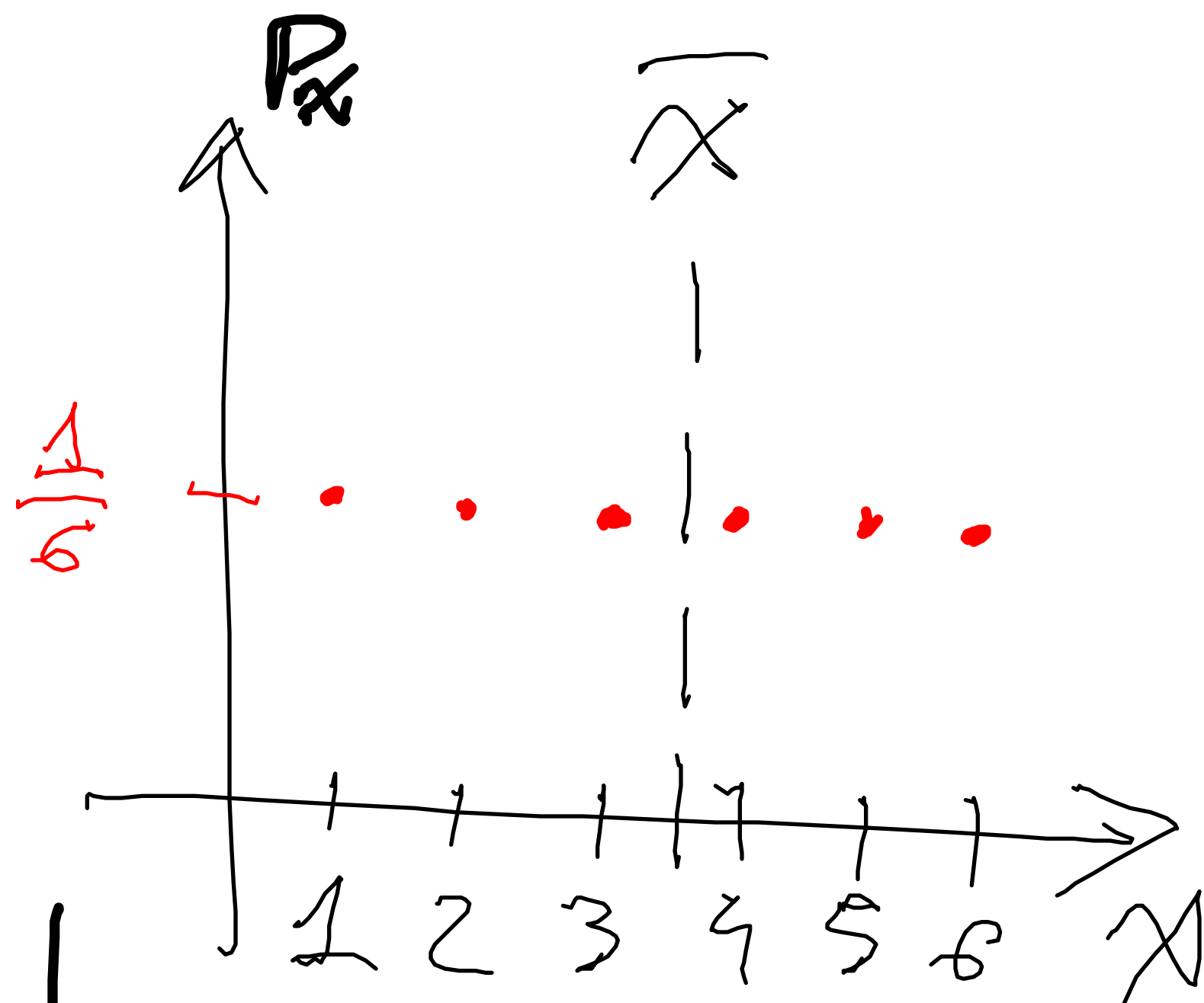
# Teorema del limite centrale

Se ho una quantità  $y$  combinazione lineare di tante  $X_i$  ( $y = \sum_i a_i x_i$ ) e se  $X_i$  hanno incertezza finita, se  $n \rightarrow \infty$  la distribuzione di probabilità di  $y$  è gaussiana.

1 DADO

$$X = 1 \dots 6$$

$$P(X) = \frac{1}{6}$$



$$\bar{x} = \sum P_{x_i} x_i = \frac{1}{6} (1 + 2 + 3 + 4 + 5 + 6) = 3.5$$

$$\text{Var}(x) = \sum (x_i - \bar{x})^2 P_{x_i} = \frac{1}{6} (2.5^2 + 1.5^2 + 0.5^2 + 0.5^2 + 1.5^2 + 2.5^2) = 2.92$$

$$\Rightarrow X \approx 3.5 \pm 1.7 \quad P(\bar{x} - b \leq X \leq \bar{x} + b) = \frac{4}{6} \approx 67\% \quad b = \sqrt{\text{Var}} = 1.7$$

# Teorema del limite centrale

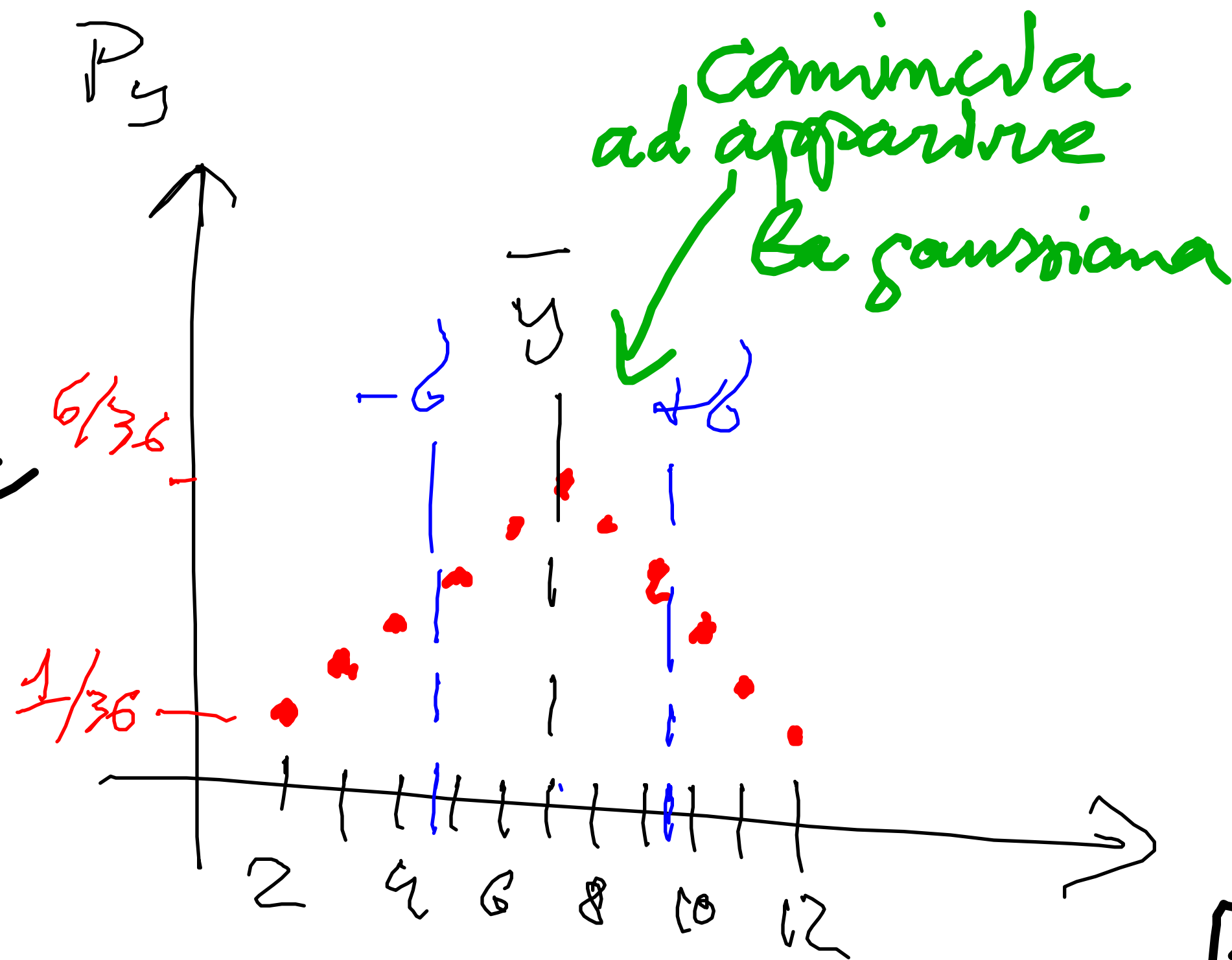
Se ho una quantità  $y$  combinazione lineare di tante  $X_i$   
( $y = \sum_i a_i x_i$ ) e le  $X_i$  hanno incertezza finita, se  
 $n \rightarrow \infty$  la distribuzione di probabilità di  $y$  è gaussiana.

ZDAD)

$$y = X + R$$

$X$  = prima dado

$R$  = seconda dado



$$\bar{y} = \sum y_i P_{y_i} = 7$$

$$\sigma_y^2 = \sum (y_i - \bar{y})^2 P_{y_i} = 5.83$$

$$\sigma = 2.4$$

$$y = 7 \pm 2.4$$

$$P(\bar{y} - \sigma_y \leq y \leq \bar{y} + \sigma_y) = \frac{24}{36} = 67\%$$



# Pendolo semplice

fila di lunghezza  $L$  (massa fila trascurabile)  
massa appesa  $M$

$$\sum F = -F_p \sin \vartheta = -Mg \sin \vartheta$$

se  $\vartheta$  e' piccolo

- lunghezza arco  $\rightarrow x$
- accelerazione  $\rightarrow a_x$

$$-Mg \sin \vartheta = Ma_x$$

$$-Mg \frac{x}{L} \approx Ma_x$$

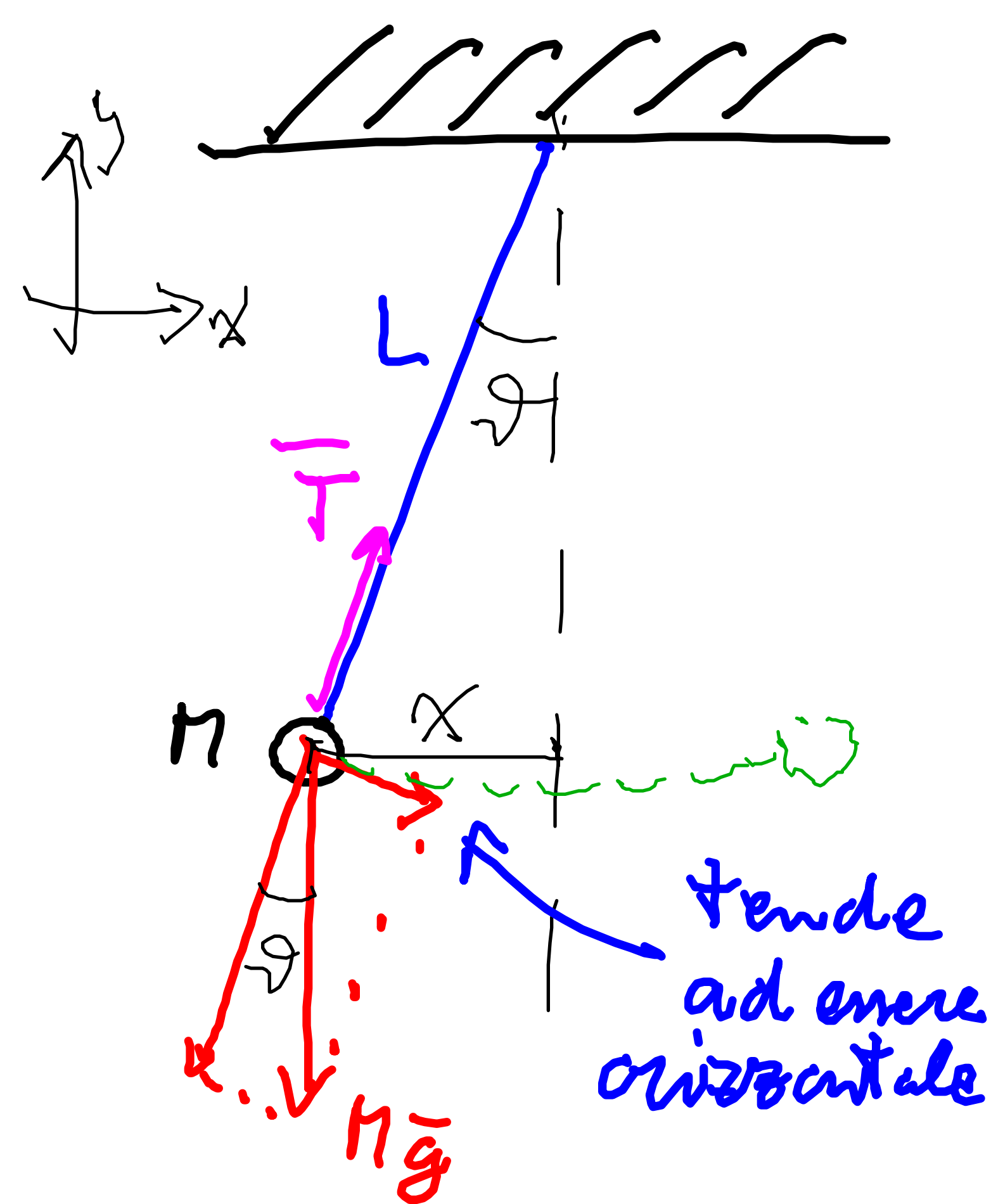
$$a_x = -\frac{g}{L} x$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = -\frac{g}{L} x$$

$$x = x_0 \cos(\omega t + \phi)$$

$$\omega = \sqrt{\frac{g}{L}}$$

$$T = \frac{2\pi}{\omega} = 2\pi \sqrt{\frac{L}{g}}$$



# Pendolo semplice

fila di lunghezza  $L$  (massa fila trascurabile)

massa appesa  $M$

$$\sum \vec{F} \rightarrow \begin{cases} \text{centr.} \\ \text{tang.} \end{cases} \begin{cases} M a_c = T - M g \cos \vartheta \\ M a_T = -M g \sin \vartheta \end{cases}$$

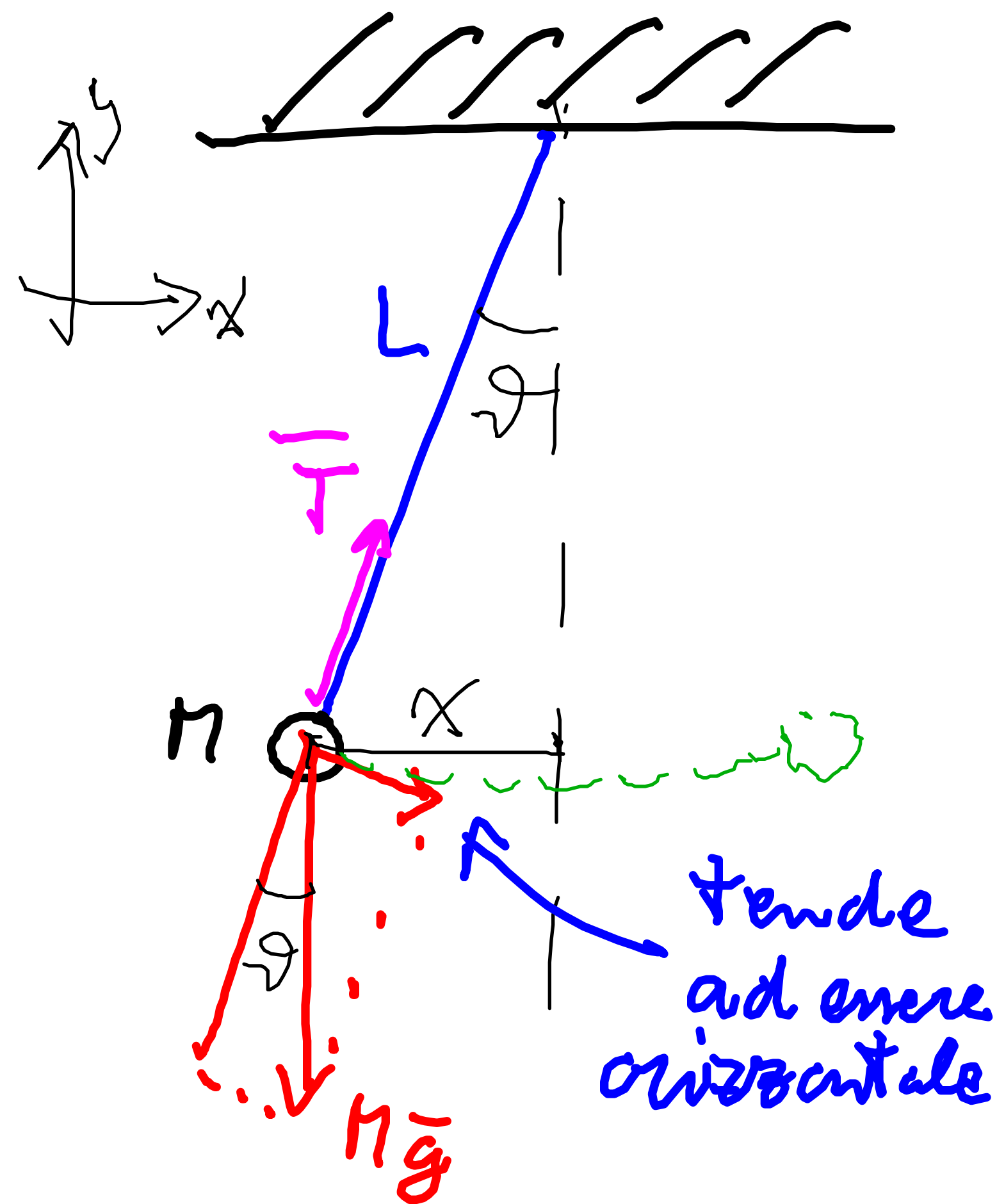
coord polari:  $a_c = L \left( \frac{d\vartheta}{dt} \right)^2$ ,  $a_T = L \frac{d^2 \vartheta}{dt^2}$

$$\begin{cases} M L \left( \frac{d\vartheta}{dt} \right)^2 = T - M g \cos \vartheta \\ L \frac{d^2 \vartheta}{dt^2} = -g \sin \vartheta \end{cases}$$

→ piccoli angoli →  $\sin \vartheta \rightarrow \vartheta$

$$\frac{d^2 \vartheta}{dt^2} = -\frac{g}{L} \vartheta$$

$$\vartheta \approx \vartheta_{\max} \cos(\omega t + \phi), \quad \omega = \sqrt{\frac{g}{L}}$$



# Pendolo fisico

$$\vec{\tau} = \vec{r} \times (M\vec{g}) \quad \tau_z$$

$$\tau_z = \frac{dL_z}{dt} = \frac{d(I\omega_z)}{dt} = I \frac{d\omega_z}{dt} = I\alpha_z$$

$$\tau_z = -dMg \sin\vartheta = I\alpha_z$$

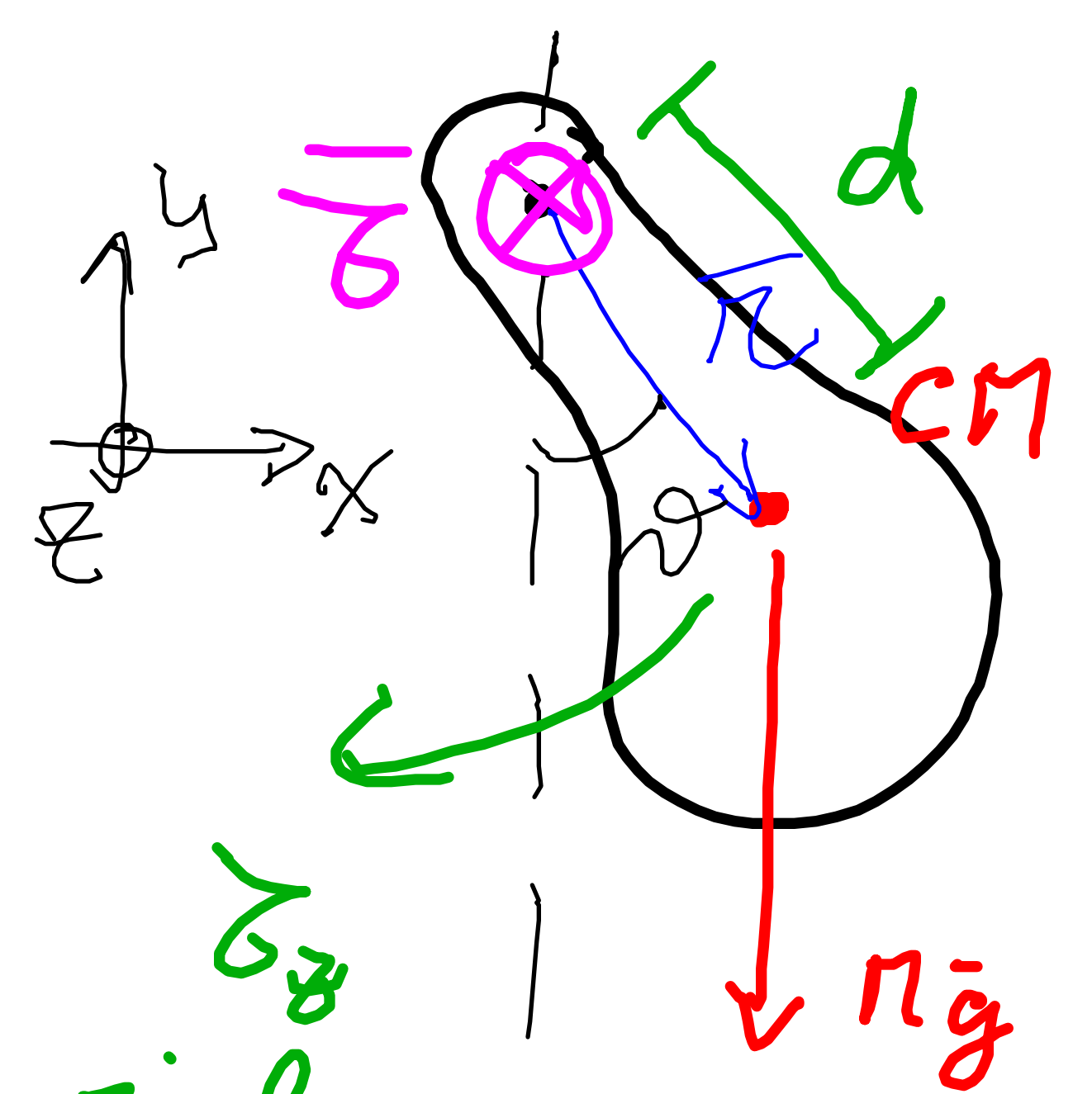
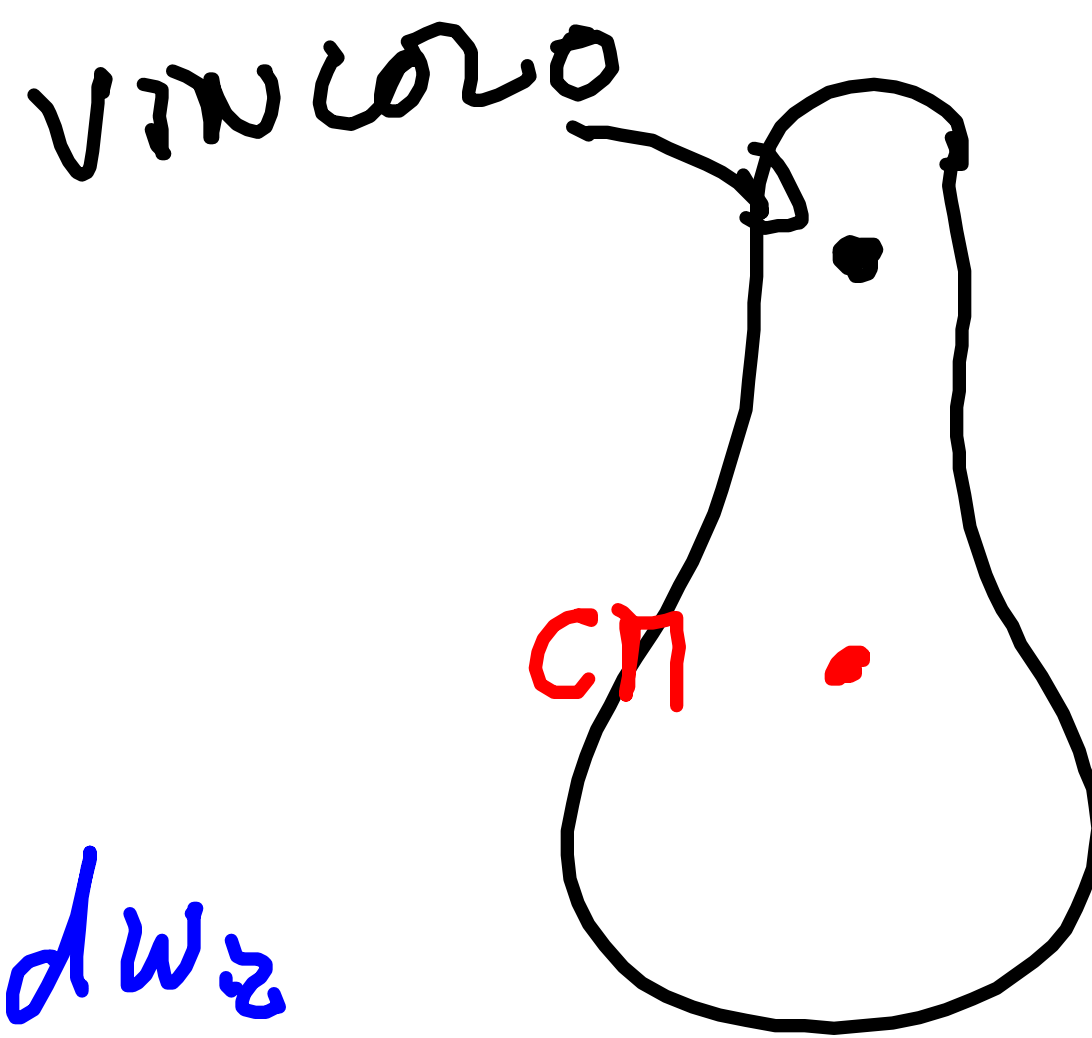
piccoli angoli  
 $\sin\vartheta \rightarrow \vartheta$

→

$$\alpha_z = -\frac{Mgd}{I} \vartheta$$

$$\vartheta = \vartheta_{\max} \cos(\omega t + \beta)$$

$\omega = \sqrt{\frac{gMd}{I}}$   
 PULSAZIONE



richiamare  
 l'asse verso l'angolo  
 → moto rotatorio



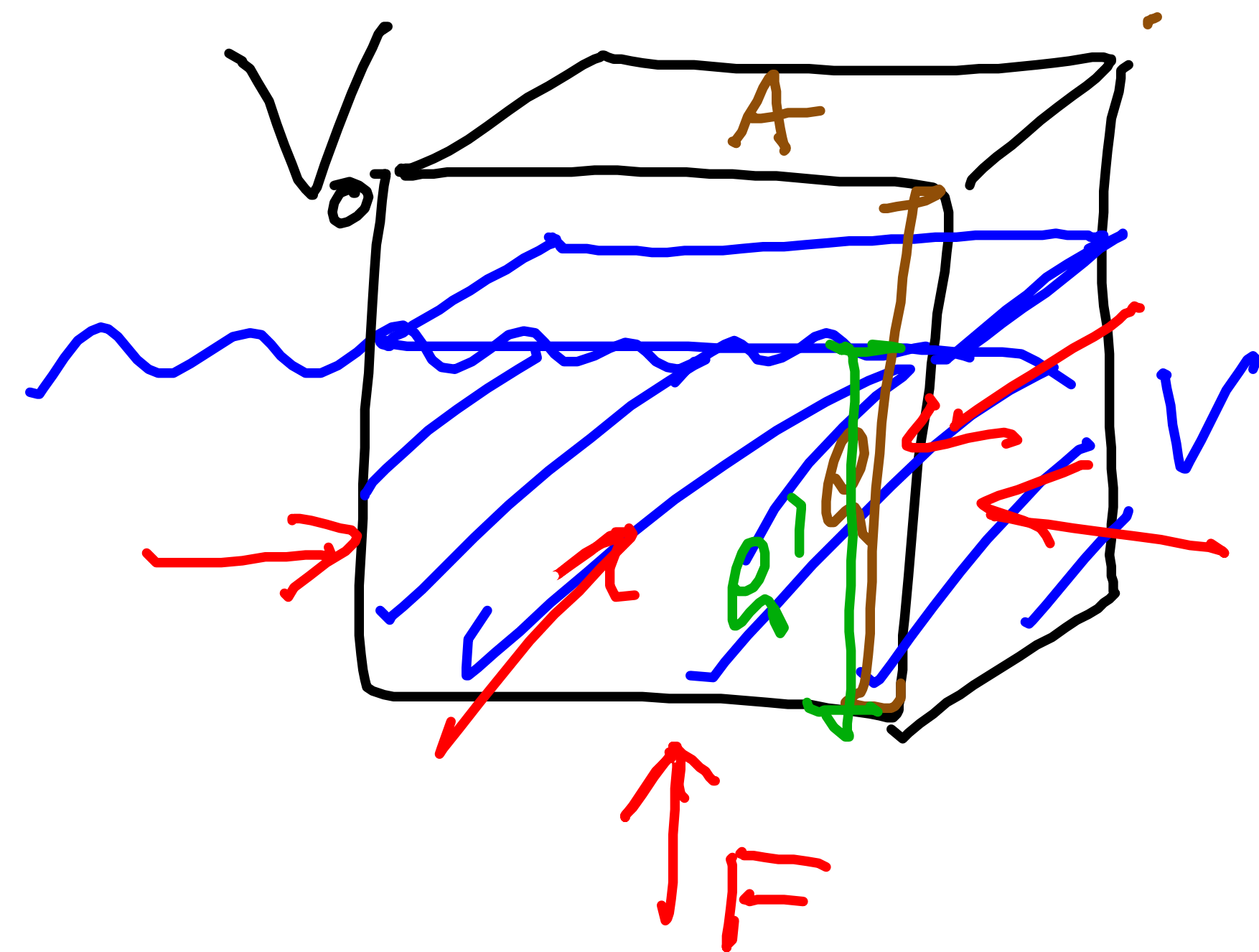
• Blocco di ghiaccio che galleggia

$$\rho_{GH} = 920 \text{ g/dm}^3$$

$$\rho_{H_2O} = 1030 \text{ g/dm}^3$$

Blocco: parallelepipedo  $h = 30 \text{ m}$

a) altezza della parte emersa



se nel volume immerso c'è l'acqua al posto del ghiaccio il sistema sarebbe in quiete

→  $F$  sarebbe controllata dal PESO della massa d'acqua

$$\rightarrow |F| = M_{H_2O} g = \rho_{H_2O} V_{immersa} g$$

PRINCIPIO DI ARCHIMEDE

$$M_{GH} g = M_{H_2O} g \rightarrow \rho_{GH} V_0 = \rho_{H_2O} V \rightarrow \rho_{GH} h A = \rho_{H_2O} h' A$$

$$h' = h \frac{\rho_{GH}}{\rho_{H_2O}} = 27 \text{ m}$$