

## Propagazione degli errori

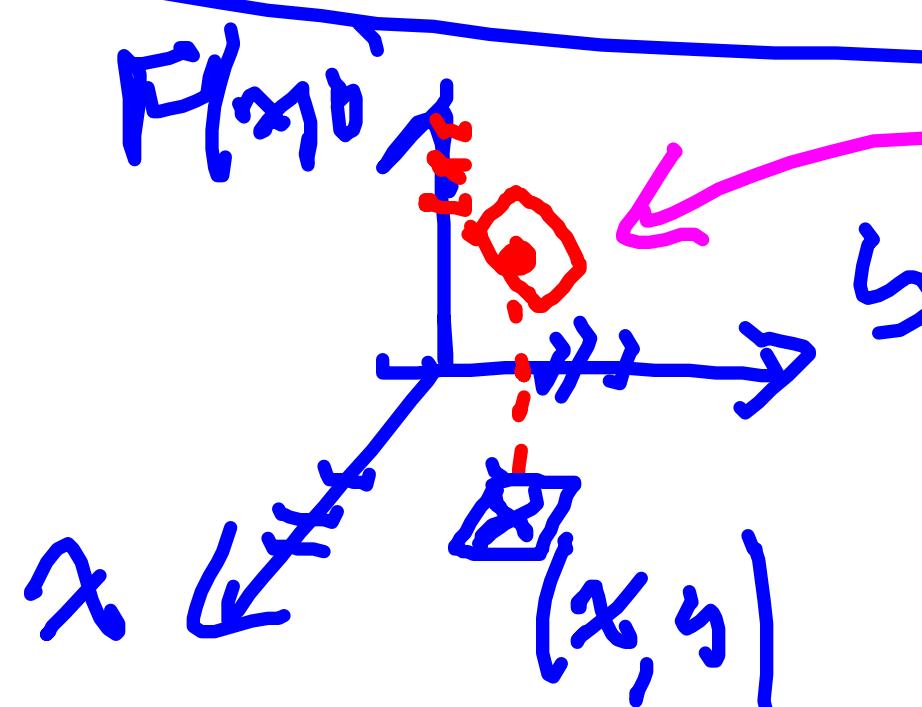
$$x = x_m \pm \delta x$$

se ha una funzione  $p(x)$

$$\delta p(x) = \left| \frac{dp(x)}{dx} \right| \delta x$$

se ha più variabili INDIPENDENTI  
e una funzione  $F(x, y, z, \dots)$

$$\delta F \leq \left| \frac{\partial F}{\partial x} \right| \delta x + \left| \frac{\partial F}{\partial y} \right| \delta y + \dots$$



$\delta F$  data  
dal gradiente

$$\delta F = \sqrt{\left| \frac{\partial F}{\partial x} \right|^2 \delta x^2 + \left| \frac{\partial F}{\partial y} \right|^2 \delta y^2 + \dots}$$

## Propagazione degli errori

$$f(x,y) = x^2y - xy^2$$

*q*

$$x = 3.0 \pm 0.1$$

$$y = 2.0 \pm 0.1$$

$$q = 9 \cdot 2 - 3 \cdot 4 = 6.0$$

$$\delta q_x = \left| \frac{\partial q}{\partial x} \right| \delta x = (2xy - y^2) \delta x \\ \approx (2 \cdot 3 \cdot 2 - 4) 0.1 \\ \approx 0.8$$

$$\delta q_y = \left| \frac{\partial q}{\partial y} \right| \delta y = (x^2 - 2xy) \delta y \\ \approx (9 - 2 \cdot 3 \cdot 2) \delta y \approx 0.3$$

metodo lineare (sorastima)

$$\delta q = \delta q_x + \delta q_y = \underline{1.1} \quad \text{NO}$$

metodo quadratice

$$\delta q = \sqrt{0.8^2 + 0.3^2} = \underline{0.9} \quad \text{OK}$$

$$q = 6.0 \pm 0.9 \quad \checkmark$$

# Misure ripetute

analisi statistica dei dati

↳ metodi

- 1 - fornire una descrizione sintetica
- 2 - confronto tra dati e teoria
- 3 - interpretazione probabilistica del fenomeno

① DESCRIZIONE =

calcolare i "momenti" di una distribuzione statistica

→ ha un set di  $N$  misure  $x_i$

$$\text{MEDIA } \bar{x} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N x_i$$

VARIANZA

$$\text{Var}(x) = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})^2$$

SCARTO QUADRATICO MEDIO

$$s = \sqrt{\text{Var}(x)} = \sqrt{\frac{\sum_{i=1}^N (x_i - \bar{x})^2}{N}}$$

## Misure ripetute

se faccio più SET di misure

- ogni set ha 20 misurazioni

- faccio 10 di questi set

*misure*  
 $\downarrow$   
 $(n)$   
 $i$   
 $(N)$   
 $j$

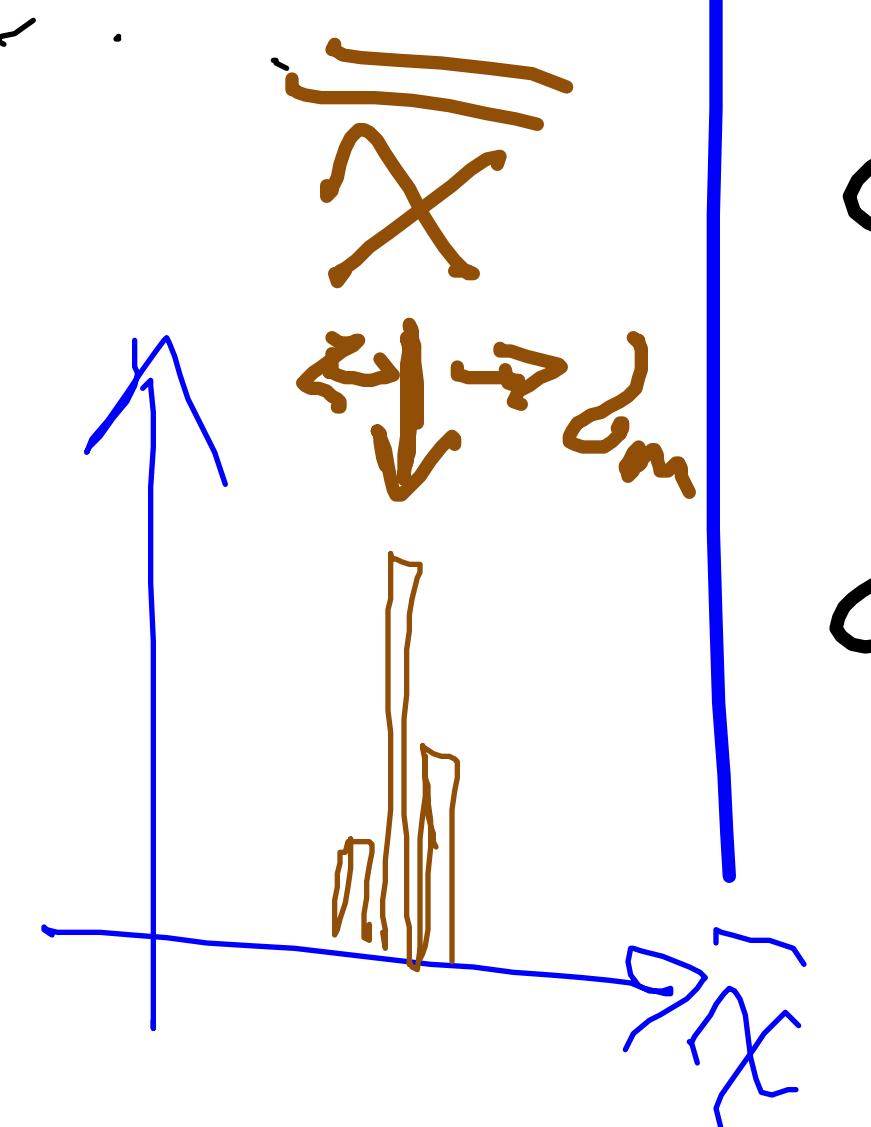
per ogni set posso calcolare  $\bar{x}_j$  e  $\sigma_j$



$$S = \{\bar{x}_1, \bar{x}_2, \dots, \bar{x}_N\}$$

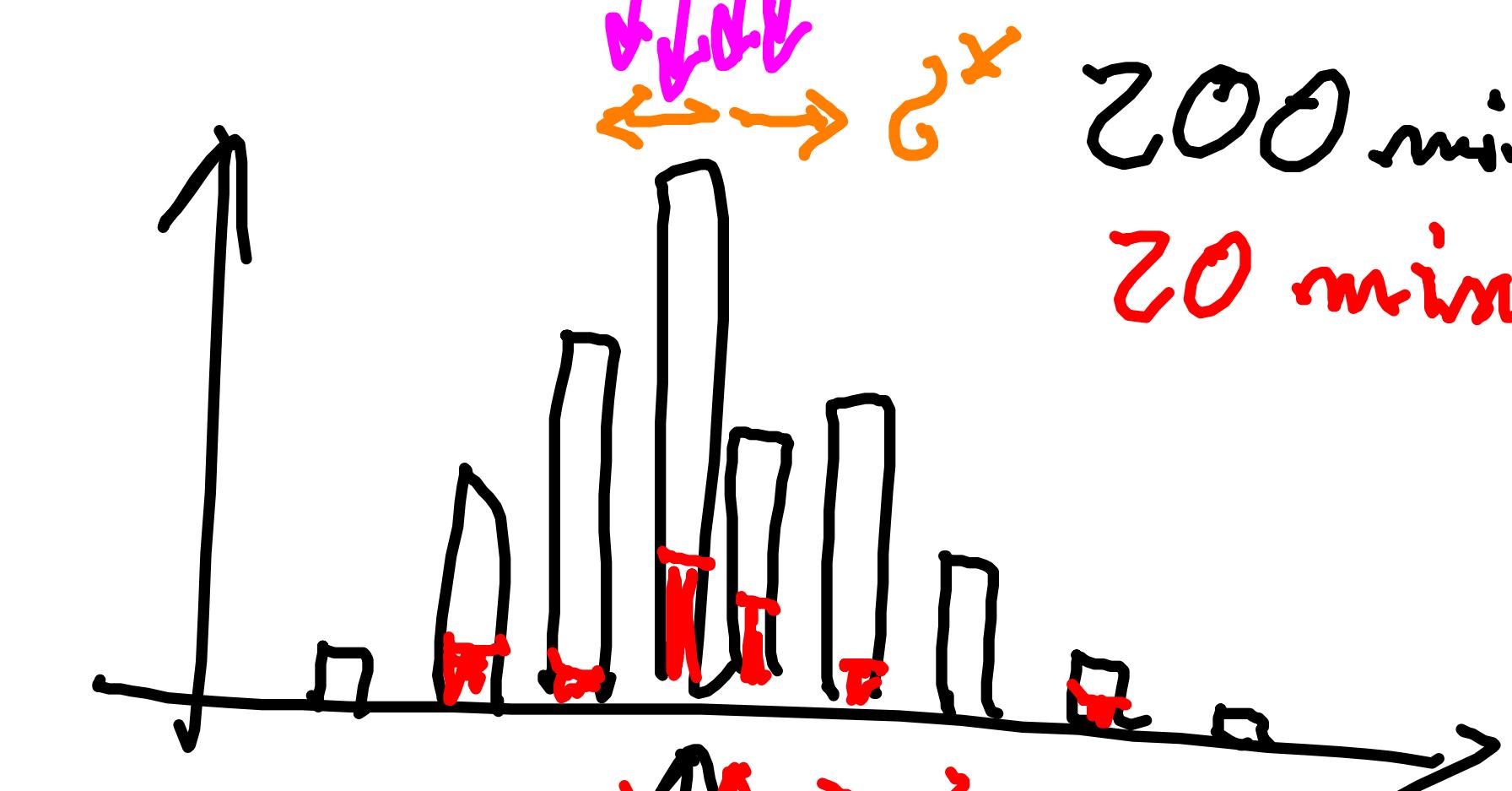
varianabilità delle medie

$$\sigma_m = \frac{\sigma^*}{\sqrt{N}}$$



$n = 20$   
 $N = 10$

ha 200 misure  
 $\bar{x}$  200 misure  
 $\sigma^*$  20 misure



$$\sigma^* = \sqrt{\frac{\sum (x_{ij} - \bar{x})^2}{199}}$$

$$\sigma_m = \sqrt{\frac{\sum (x_{ij} - \bar{x})^2}{10 \cdot 199}} = \frac{\sigma^*}{\sqrt{10}}$$

## Variabilità statistica

→ probabilità che la misura allora assume certe valori

## PROBABILITÀ NATURALE

Se un insieme di eventi

$$S = \{E_1, E_2, E_3, \dots, E_N\}$$

probabilità del singolo evento

$$\boxed{P(E_i) \in R}$$

$$\cdot P(E_i) \geq 0$$

$$\cdot \sum_i P(E_i) = 1$$

$$\cdot P(E_1 \vee E_2) = P(E_1) + P(E_2)$$

eventi mutualmente esclusi

## PROBABILITÀ ENPIRICA

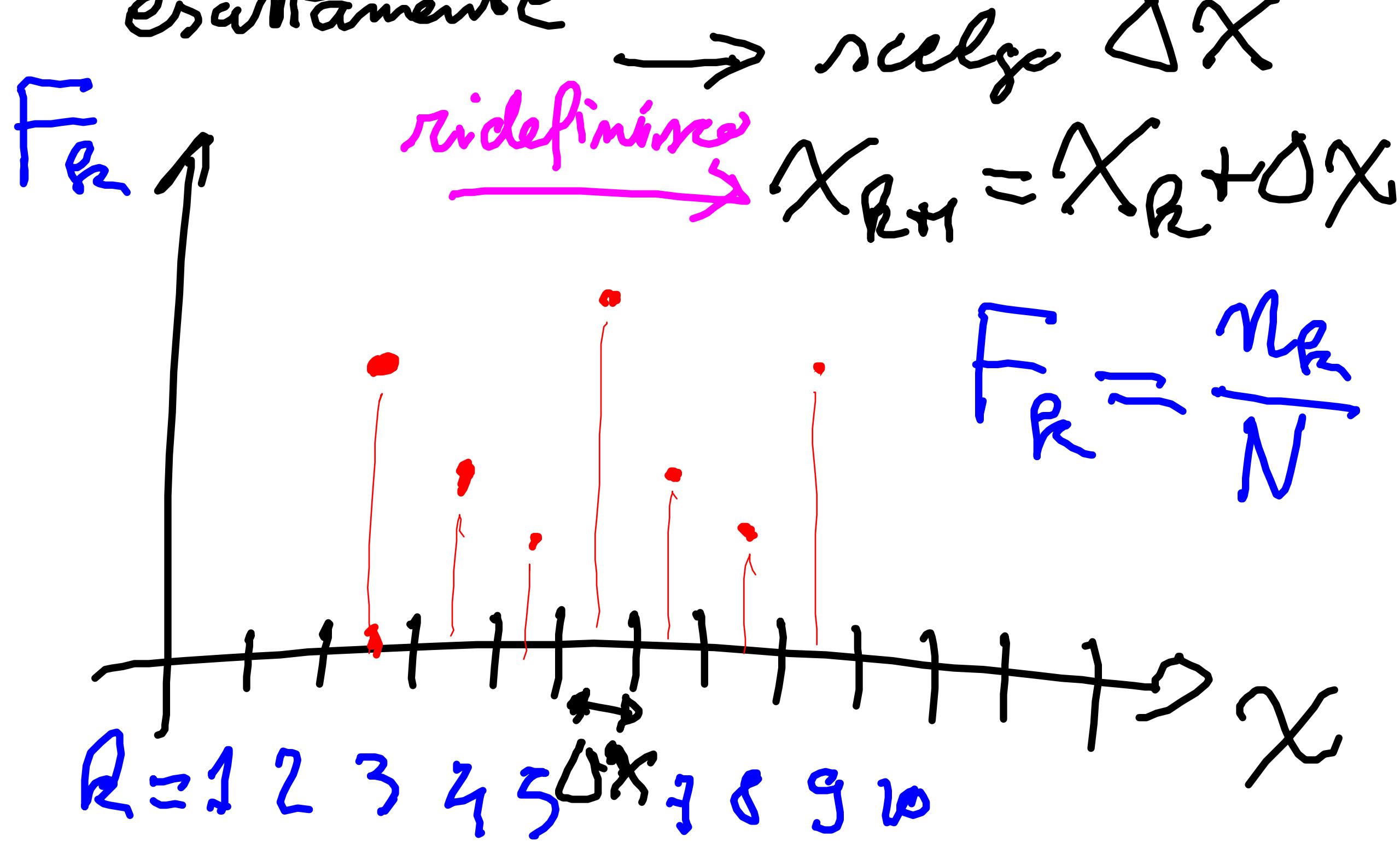
- Se esperimento ripetuto  $N$  volte
- Se in certo evento  $E$  che si verifica  $M$  volte

$$P_{\text{emp}}(E) = \frac{M}{N} \xrightarrow{N \rightarrow \infty} P_{\text{mat}}(E)$$

# Variabilità statistica

vediamo meglio cosa accade quando  $N \rightarrow \infty$

- suppongo di avere  $X_k$  misure con  $k = 1..N$
- le misure non coincidono mai esattamente



$X_1$  è stato misurato  $n_1$  volte  
 $n_2$   
 $X_2$   
 $n_3$   
 $X_3$

$$F_1 = \frac{n_1}{N} \quad F_2 = \frac{n_2}{N} \quad F_3 = \frac{n_3}{N}$$

$$n_1 + n_2 + n_3 = N$$

Se  $N \rightarrow \infty$

possiamo avere  $\Delta X \rightarrow 0$

Puoi definire  $p_k = \frac{F_k}{\Delta X}$

DENSITÀ DI PROBABILITÀ

$p_k \Delta X \rightarrow p(x) dx = dP$

# Variabilità statistica

La prima curva  $\Delta x$  punti  
e  $F_R$  associata a  $X_R$

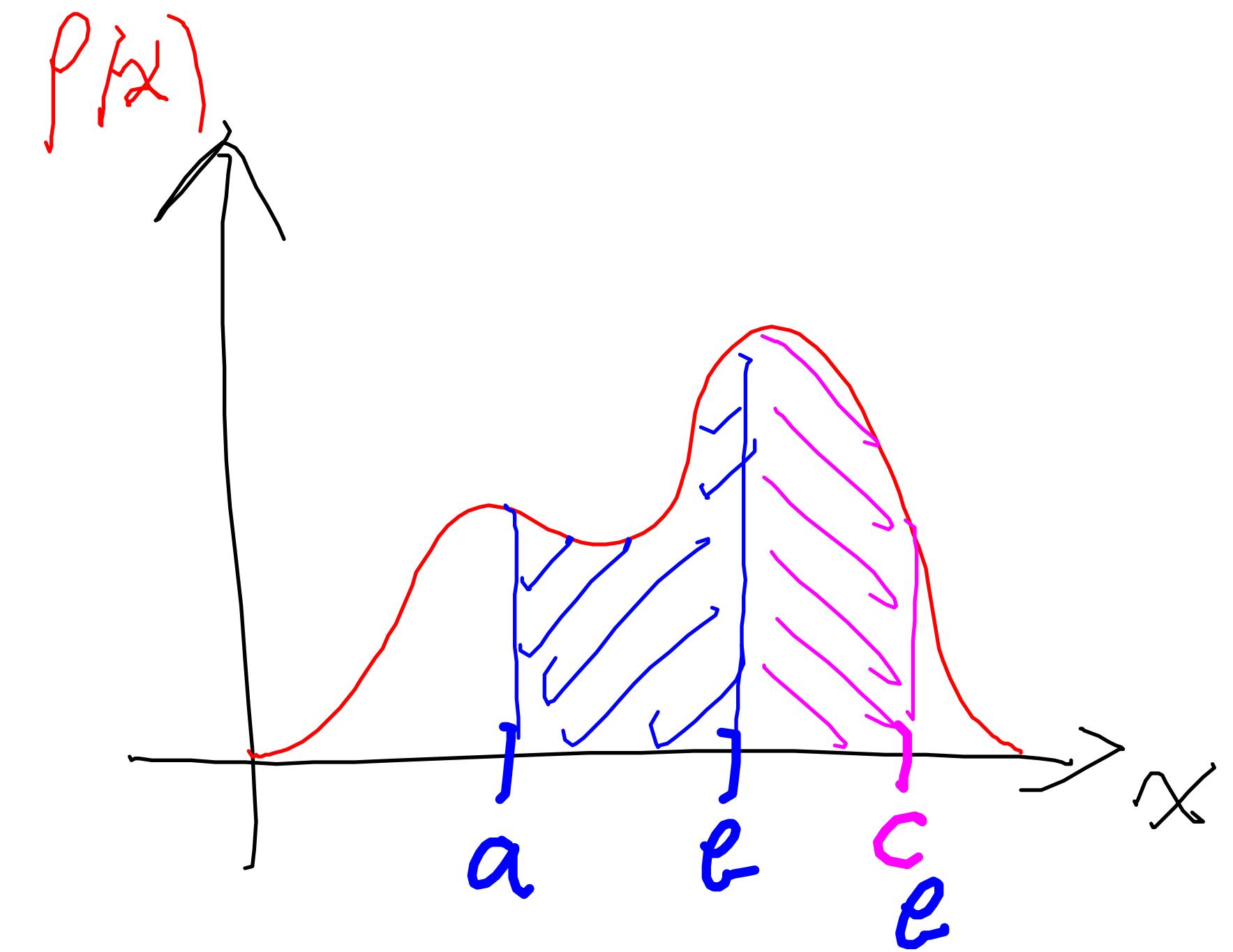
$F_R$  è la probabilità che il mio  
valore cada tra  $(X_R - \frac{\Delta x}{2})$  e  $(X_R + \frac{\Delta x}{2})$

Se ora ho  $dX$

$$P(X - \delta x \leq X \leq X + \delta x) = \int_{X-\delta x}^{X+\delta x} dP$$

$$= \int_{X-\delta x}^{X+\delta x} P(x) dx$$

$$\boxed{P(x) \approx \frac{dP}{dx}}$$



$$P(a \leq x \leq b) = \int_a^b p(x) dx$$

$$P(a \leq x \leq c) = P(a \leq x \leq b) + P(b \leq x \leq c)$$

$$\int_{-\infty}^{\infty} p(x) dx = 1$$

«normale»